|  |
| --- |
| **4월** |
| * 로봇 플랫폼 하드웨어 및 회로 설계, 가공, 조립 |
| **5월** |
| * 모듈 하드웨어 및 회로 설계, 가공, 조립 |
| **6월** |
| * 로봇 플랫폼, 모듈 결합, 인식 * ROS 및 임베디드 개발 환경 구축 |
| **7월** |
| * Gazebo 시뮬레이션 상에서 로봇 주행 실험 |
| **8월** |
| * 문, 문고리 인식 및 주행 실험(시뮬레이션) |
| **9월** |
| * 실제 로봇으로 실험 |
| **10월** |
| * GUI 제작 및 디버깅 |
| **11월** |
| * 디버깅 및 완성 * 실내 실증 |